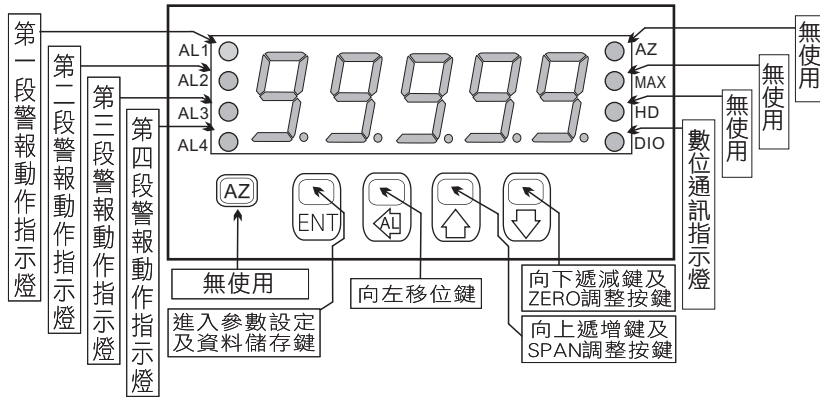


顯示面板與指示燈說明



按鍵名稱	按鍵符號	按鍵說明
進入參數設定按鍵	ENT	1.正常顯示值時, 按此鍵進入參數設定群組 2.在參數設定頁時, 執行修改數值的儲存並進入下一參數頁
警報設定及向左移位按鍵	←AL	1.正常顯示值時, 按此鍵(3秒)進入警報點設定值之顯示及修改(選取可修改位數時該位數會閃爍) 2.在參數設定頁時, 執行修改數值的向左循環移位
顯示值係數及向上遞增按鍵	↑	1.正常顯示值時, 按此鍵(3秒)進入顯示值係數"SCALE"之調整 2.在參數設定頁時, 執行修改數值的向上遞增
類比輸出調整及向下遞減按鍵	↓	1.正常顯示值時, 按此鍵(3秒)進入類比輸出值"ZERO"與"SPAN"之調整 2.在參數設定頁時, 執行修改數值的向下遞減

- ※ 1.以下操作流程畫面皆為(設定頁代號), 而可供修改之(設定值)會與(設定頁代號)交替閃爍
- 2.修改(設定值)皆以, 左移按鍵(←), 遞增按鍵(↑), 遞減按鍵(↓)修改並於修改完成後務必按**進入參數設定鍵(ENT)**始能完成儲存
- 3.若有修改通關密碼則務必牢記, 否則以後無法再度進入(參數設定)
- 4.無論在任何畫面下同時按 遞增按鍵(↑), 遞減按鍵(↓) 或經過2分鐘後即可返回正常顯示畫面
- 5.顯示值計算公式:
 頻率顯示 = (SCALEX輸入頻率) / PPR
 轉速顯示 = (SCALEX輸入頻率X60) / PPR
 線速顯示 = [SCALEX輸入轉速X3.1416(π)]

正常畫面操作流程及顯示

操作流程及顯示	顯示畫面定義	修改參數及流程說明	預設值
Power ON		(警報點設定值)	
10000	正常顯示值	正常輸入應有的顯示值	
按(←)3秒 AL 1	第一警報點設定值(AL1)	按(←)(←)(←) 修改第一警報發生點的設定值	00000
按ENT AL 2	第二警報點設定值(AL2)	按(←)(←)(←) 修改第二警報發生點的設定值	00000
按ENT AL 3	第三警報點設定值(AL3)	按(←)(←)(←) 修改第三警報發生點的設定值	00000
按ENT AL 4	第四警報點設定值(AL4)	按(←)(←)(←) 修改第四警報發生點的設定值	00000
按ENT		顯示值係數: "SCALE"之調整	
10000	正常顯示值	正常輸入應有的顯示值	
按(←)3秒 SCALE	顯示值係數(SCALE)調整	按(←)(←)(←)顯示值誤差修正係數(0.0001-9.9999) 註: 1.SCALE在頻率及轉速所代表的是一個可修正顯示值的係數(參照顯示值計算公式) 2.SCALE在線速度所代表的是一個轉軸的直徑其計算單位會依顯示單位自行換算。如所選擇單位是METER(公尺)則直徑即以公尺表示	10000
按ENT		類比輸出值: "ZERO"與"SPAN"之調整	
10000	正常顯示值	正常輸入應有的顯示值	
按(←)3秒 AZERO	類比輸出值(AZERO)調整	按(←)鍵選擇調整的速度, 按(←)(←)鍵調整最低顯示值(零值)對應最小輸出值的誤差修正 註: 用此功能修改實際的對應最小輸出值	00000
按ENT ASPA n	類比輸出值(ASPA n)調整	按(←)鍵選擇調整的速度, 按(←)(←)鍵調整輸出訊號對應顯示值的誤差修正 註: 用此功能修改實際的對應輸出值	00000

- 說明: 1. 參數設定架構分為"系統參數(sys)" "警報輸出(rop)" "類比輸出(aop)" "數位通訊(dop)" 四組可修改參數的"群組" 主頁
2. 可用"向左移位鍵(←)" 進行群組主頁之間的循環切換, 並用"進入參數設定鍵(ENT)" 進入頁內修改所需要的功能及設定值
3. 有些功能若無訂製則其設定頁會有顯示亦可修改但功能是不存在

設定畫面操作流程及顯示

顯示畫面定義	修改參數及流程說明	出廠值
	群組主頁操作流程	
10000	正常顯示值	正常輸入應有的顯示值
按ENT P.Cod	通關密碼(P.Cod)	按(←)(←)(←)輸入修改參數所須具備的密碼
密碼正確	密碼正確則進入系統參數設定, 錯誤則回復到正常顯示值	00000
NO		
YES		
595 (sys)	系統參數設定流程	
按(←)	rop (rop)	警報輸出設定流程
按(←)	RoP (aop)	類比輸出設定流程
按(←)	doP (dop)	數位通訊設定流程

顯示畫面定義	修改參數及流程說明	預設值
系統參數設定流程		
595 按ENT ↓ dp	小數點位數 (dp) 按(←)(→)可決定小數點位置"0.", "1.", "2.", "3.", "4."(位數) 例:顯示值0.00則設定值就調整為2.	依訂製規格
按ENT ↓ TYPE	轉速,線速,頻率 選擇(TYPE) 按(←)(→)選擇顯示值為轉速/線速/頻率 (RPM/LINE/Frequency)	依訂製規格
按ENT ↓ Unit	線速單位 選擇(Unit) 按(←)(→)選擇線速單位是公尺/英尺/碼(METER/ FOOT/YARD)TYPE選擇LINE才有此設定頁	依訂製規格
按ENT ↓ PPr	每轉脈波數 設定(ppr) 按(←)(→)設定感應器每一轉所產生的脈波數(1~ 99999)	00001
按ENT ↓ TBASE	取樣時基 設定(T Base) 按(←)(→)設定取樣時間基數(0.1~999.9秒)	0000.1
按ENT ↓ AVG	顯示值平均次 數設定(AVG) 按(←)(→)可設定顯示值的平均次數(1~99) 註:若輸入訊號不是很穩定而又要得到穩定的顯示值 則可於此頁增加平均次數	00005
按ENT ↓ Code	更改通關密碼 (Code) 按(←)(→)可設定自己慣用的密碼(0~19999) 註:自己的密碼可防止他人修改參數而造成錯誤顯示	000000
按ENT ↓ LOCK	面板按鍵鎖定 (LOCK) 按(←)(→)設定面板按鍵鎖定,在正常顯示時按鍵可進入 預覽該項設定值但不能修改 註: no(全不鎖), YES("ENT"不鎖, 其它全鎖)	no
警報輸出設定流程		
rop 按ENT ↓ ACT1 ACT2 ACT3 ACT4 按ENT ↓ HYS1 HYS2 HYS3 HYS4 按ENT ↓ DEL1 DEL2 DEL3 DEL4 按ENT	警報動作設定 主頁(rop) 此為選項功能;有警報輸出功能才需設定此流程 警報1 (ACT1) 警報2 (ACT2) 警報3 (ACT3) 警報4 (ACT4) 磁滯1 (HYS1) 磁滯2 (HYS2) 磁滯3 (HYS3) 磁滯4 (HYS4) 延遲1 (DEL1) 延遲2 (DEL2) 延遲3 (DEL3) 延遲4 (DEL4)	Hi 000000 000000

顯示畫面定義	修改參數及流程說明	預設值
類比輸出設定流程		
AoP 按ENT ↓ PoLARr 按ENT ↓ AnLo 按ENT ↓ AnHi 按ENT	類比輸出設定 主頁(AOP) 類比輸出極性 設定(POLAR) 最小輸出對應 顯示值(ANLO) 最大輸出對應 顯示值(ANHI)	此為選項功能;有類比輸出功能才需設定此流程 按(←)(→)調整輸出方式為,正極性 或 正負極性輸出 註: 電壓輸出, NO: 正極性輸出(0~+10V) YES: 正負極性輸出(-10~+10V) 按(←)(→)調整最小輸出對應顯示值(可自行規劃) 例: 額定輸出0~10V, 欲在顯示10.0時輸出是0V,在 此頁的值則調整為10.0 按(←)(→)調整最大輸出對應顯示值(可自行規劃) 例: 額定輸出0~10V, 欲在顯示90.0時輸出是10V, 在此頁的值則調整為90.0
數位通訊設定流程		
doP 按ENT ↓ Addr 按ENT ↓ bAUD 按ENT ↓ PARi 按ENT ↓ FRAnE 按ENT	通訊參數設定 主頁(DOP) 通訊位址 設定(ADDR) 通訊速率 設定(BAUD) 通訊同步檢測 位元設定(PARi) 通訊資料格式 變更設定 (FRAME)	此為選項功能;有數位通訊功能才需設定此流程 按(←)(→)設定通訊位址(0~255) 按(←)(→)選擇通訊速率(38400 / 19200 / 9600 / 4800) 按(←)(→)選擇通訊同步檢測位元 (n.8.2 / n.8.1 / even / odd) 按(←)(→)選擇傳輸資料的格式 (NO:Hi→Lo, YES:Lo→Hi)

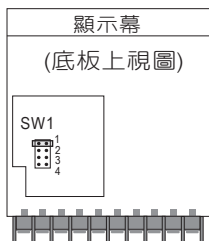
異常畫面顯示說明

顯示畫面	畫面說明
oFL	輸入訊號超過可處理範圍(0~100KHz)
doFL	輸入訊號高過最大顯示範圍(99999)
E-00	EEPROM 讀取/寫入 時受外部干擾或超次(約100萬次)而發生錯誤

※如發生上述情形請,將輸入端移開並查明接線是否正確,如無回復其他畫面則請送廠維修

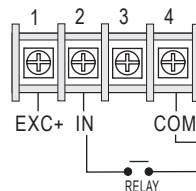
更改輸入模式

※因應現場更換不同感測器,可由內部短路端子更改所需的輸入模式(如下圖)



SW1	JUMPER	DEFINITION
	1	Open: 12V; Close: 5V
	2	Open: 10KHz; Close: 400Hz
	3	Open: NPN; Close: PNP
	4	Open: PNP; Close: NPN

※Connection:

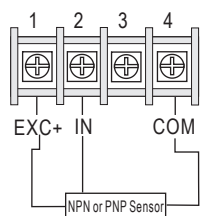


Relay Contact: NPN 0~400 Hz

JUMPER	SW1/SW2
1	
2	
3	
4	

※開關接點輸入請選擇 NPN 0~400 Hz.

※Connection:



NPN (5V): 0~400 Hz

JUMPER	SW1/SW2
1	
2	
3	
4	

NPN (5V): 0~10 KHz

JUMPER	SW1/SW2
1	
2	
3	
4	

NPN (12V): 0~400 Hz

JUMPER	SW1/SW2
1	
2	
3	
4	

NPN (12V): 0~10 KHz

JUMPER	SW1/SW2
1	
2	
3	
4	

PNP (5V): 0~400 Hz

JUMPER	SW1/SW2
1	
2	
3	
4	

PNP (5V): 0~10 KHz

JUMPER	SW1/SW2
1	
2	
3	
4	

PNP (12V): 0~400 Hz

JUMPER	SW1/SW2
1	
2	
3	
4	

PNP (12V): 0~10 KHz

JUMPER	SW1/SW2
1	
2	
3	
4	

數位通訊協定位址表

資料格式 16Bit / 32Bit, 帶正負號即8000~7FFF (-32768~32767), 80000000~7FFFFFFF (-2147483648~2147483647)				
Modbus	HEX	名稱	說明	動作
40001	0000	ID	型號判別碼DC5H-R為01	R
40002	0001	STATUS	目前警報輸出狀態, 輸入範圍0000~00F0(0~240) Bit7:AL4, Bit6:AL3, Bit5:AL2, Bit4:AL1(0:HI, 1:LO)	R
40003	0002	DP	小數點位置, 輸入範圍0000~0004(0~4)0:10 ⁰ , 1:10 ¹ , 2:10 ² , 3:10 ³ , 4:10 ⁴	R/W
40004	0003	TYPE	轉速/線速/頻率選擇, 輸入範圍0000~0002(0~2)0:RPM, 1:LINE, 2:FREQUENCY	R/W
40005	0004	UNIT	線速單位, 輸入範圍0000~0002(0~2)0:METER, 1:FOOT, 2:YARD	R/W
40006	0005	LOCK	面板設定鎖, 輸入範圍0000~0001(0~1)0:NO, 1:YES	R/W
40007	0006	FRAME	傳輸資料格式變更, 輸入範圍0000~0001(0~1)0:NO, 1:YES	R/W
40008	0007	ACT1	警報1動作方向, 輸入範圍0000~0001(0~1)0:HI, 1:LO	R/W
40009	0008	ACT2	警報2動作方向, 輸入範圍0000~0001(0~1)0:HI, 1:LO	R/W
40010	0009	ACT3	警報3動作方向, 輸入範圍0000~0001(0~1)0:HI, 1:LO	R/W
40011	000A	ACT4	警報4動作方向, 輸入範圍0000~0001(0~1)0:HI, 1:LO	R/W
40012	000B	BAUD	通訊速率, 輸入範圍0000~0003(0~3)0:38400, 1:19200, 2:9600, 3:4800	R/W
40013	000C	PARI	通訊同步檢測位元, 輸入範圍0000~0003(0~3)0:N.8.2, 1:N.8.1, 2:EVEN, 3:ODD	R/W
40014	000D	POLAR	類比輸出極性, 輸入範圍0000~0001(0~1)0:NO, 1:YES	R/W
40015	000E	AVG	顯示平均次數, 輸入範圍0001~0063(1~99)	R/W
40016	000F	ADDR	通訊位址, 輸入範圍0000~00FF(0~255)	R/W
40017	0010	DEL1	警報1動作延遲時間, 輸入範圍0000~0063(0~99)	R/W
40018	0011	DEL2	警報2動作延遲時間, 輸入範圍0000~0063(0~99)	R/W
40019	0012	DEL3	警報3動作延遲時間, 輸入範圍0000~0063(0~99)	R/W
40020	0013	DEL4	警報4動作延遲時間, 輸入範圍0000~0063(0~99)	R/W
40021	0014	TBASE	輸入取樣時基, 輸入範圍0001~270F(1~9999)	R/W
40022	0015	HYS1	警報1比較遲滯, 輸入範圍0000~270F(0~9999)	R/W
40023	0016	HYS2	警報2比較遲滯, 輸入範圍0000~270F(0~9999)	R/W
40024	0017	HYS3	警報3比較遲滯, 輸入範圍0000~270F(0~9999)	R/W
40025	0018	HYS4	警報4比較遲滯, 輸入範圍0000~270F(0~9999)	R/W
40026	0019	AZERO	最小輸出調整, 輸入範圍D8F1~270F(-9999~9999)	R/W
40027	001A	ASPAN	最大輸出調整, 輸入範圍D8F1~270F(-9999~9999)	R/W
40028	001B	CODE	通關密碼, 輸入範圍0000~4E1F(0~19999)	R/W
40029	001C	PPR	感應器每轉脈波數, 輸入範圍00000001~0001869F(1~99999)高位元	R/W
40030	001D		感應器每轉脈波數, 輸入範圍00000001~0001869F(1~99999)低位元	R/W
40031	001E	SCALE	顯示係數, 輸入範圍00000001~0001869F(1~99999)高位元	R/W
40032	001F		顯示係數, 輸入範圍00000001~0001869F(1~99999)低位元	R/W
40033	0020	AL1	警報值1, 輸入範圍FFFFB1E1~0001869F(-19999~99999)高位元	R/W
40034	0021		警報值1, 輸入範圍FFFFB1E1~0001869F(-19999~99999)低位元	R/W

Modbus	HEX	名稱	說明	動作
40035	0022	AL2	警報值2, 輸入範圍FFFFB1E1~0001869F(-19999~99999)高位元	R/W
40036	0023		警報值2, 輸入範圍FFFFB1E1~0001869F(-19999~99999)低位元	R/W
40037	0024	AL3	警報值3, 輸入範圍FFFFB1E1~0001869F(-19999~99999)高位元	R/W
40038	0025		警報值3, 輸入範圍FFFFB1E1~0001869F(-19999~99999)低位元	R/W
40039	0026	AL4	警報值4, 輸入範圍FFFFB1E1~0001869F(-19999~99999)高位元	R/W
40040	0027		警報值4, 輸入範圍FFFFB1E1~0001869F(-19999~99999)低位元	R/W
40041	0028	ANLO	最小輸出對應顯示值, 輸入範圍FFFFB1E1~0001869F(-19999~99999)高位元	R/W
40042	0029		最小輸出對應顯示值, 輸入範圍FFFFB1E1~0001869F(-19999~99999)低位元	R/W
40043	002A	ANHI	最大輸出對應顯示值, 輸入範圍FFFFB1E1~0001869F(-19999~99999)高位元	R/W
40044	002B		最大輸出對應顯示值, 輸入範圍FFFFB1E1~0001869F(-19999~99999)低位元	R/W
40045	002C	DISPLAY	目前顯示值, 輸入範圍FFFFB1E1~0001869F(-19999~99999)高位元	R
40046	002D		目前顯示值, 輸入範圍FFFFB1E1~0001869F(-19999~99999)低位元	R